

UNIVERSIDADE DO ALGARVE
ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA I
1º Ano Matemática-1999/2000-Exame final
9 Fevereiro 2000-14h30/17h00

1. Seja \mathbb{K} um corpo, $n \in \mathbb{N}$ e $G = \{X \in M_n(\mathbb{K}) : X = X^T\}$. Mostre que, para a soma de matrizes, G é um grupo.
2. Considere, em $M_2(\mathbb{R})$:

$$F = \left\{ \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R}) : 2a - d = 0 \wedge b = 0 \right\}$$
$$G = \left\langle \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

- (a) Prove que F é subespaço vectorial de $M_2(\mathbb{R})$.
- (b) Determine uma base e a dimensão de F .
- (c) Se possível, encontre $X, Y, Z \in F$, tais que (X, Y, Z) seja linearmente independente.
- (d) Determine uma base de $F + G$ e uma base para $F \cap G$.
- (e) F e G estão em soma directa? Justifique.

3. Sejam $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \\ & & 1 \\ 1 & -3 & \\ & & -2 \end{bmatrix} \in M_{4 \times 3}(\mathbb{R})$ e $B = \begin{bmatrix} 2 \\ \\ 2 \end{bmatrix} \in M_{4 \times 1}(\mathbb{R})$.

Se possível, complete A e B de modo a que o sistema $AX = B$ seja:

- (a) Possível e determinado.
 - (b) Possível e indeterminado com grau de indeterminação 2.
4. Se possível, dê exemplos de:
- (a) Uma matriz equivalente a $\begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$.
 - (b) Dois conjuntos de vectores, X e Y num espaço vectorial de dimensão finita V tais que $X \neq Y$ e $\langle X \rangle = \langle Y \rangle$.
 - (c) Uma aplicação linear f de $\mathbb{R}_3[x]$ para $\mathbb{R}_2[x]$ tal que $\text{Im}f = \langle x^2 + 2x, -x^2 - 1 \rangle$ e $2x^3 - x^2 + 1 \in \text{Nuc}f$.

5. Considere as matrizes $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & \alpha & \alpha \\ 1 & 1 & \alpha^2 \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} 1 \\ \beta \\ \beta \end{bmatrix}$, com parâmetros $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$.
- Discuta, em função dos parâmetros α e β , o sistema $AX = B$.
 - Resolva, **utilizando o método de eliminação**, o sistema $AX = B$, para $\alpha = -1$ e $\beta = 1$, indicando a solução geral e duas soluções distintas do sistema.
6. Seja $f : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^3$, definida por $f(p(x)) = (p(0), 2p(1), -p(0))$.
- Mostre que f é uma aplicação linear.
 - Determine uma base do núcleo de f e classifique f .
 - Determine $f^{-1}(\{(1, 1, 1)\})$.
7. Diga, justificando, se é verdadeira ou falsa cada uma das seguintes afirmações:
- Se v_1, v_2 e v_3 são vectores de um espaço vectorial real V tais que $2v_1 + v_2 - v_3 = 0_V$, então (v_1, v_2, v_3) é linearmente independente.
 - O subespaço vectorial de \mathbb{R}^4 , $F = \langle (1, 0, 1, 0), (0, -1, 1, 1) \rangle$ é o conjunto de soluções de um sistema de equações.
 - Qualquer aplicação linear de $M_2(\mathbb{R})$ para $\mathbb{R}_3[x]$ é um isomorfismo.
8. Sejam V um espaço vectorial sobre um corpo \mathbb{K} e F, G e H subespaços vectoriais de V . Mostre que se $V = F + G$ e $G = H \oplus (F \cap G)$, então $V = F + H$ e $F \cap H = \{0_V\}$.

Resolução

1. Fixe-se $n \in \mathbb{N}$. Repare-se que G é o conjunto das matrizes simétricas de ordem n . Sabe-se já que a soma de matrizes (quando definida) é associativa e tem por elemento neutro a matriz nula do tipo apropriado. Para verificar que G é grupo basta, portanto verificar os seguintes pontos:

i) G é fechado para a soma.

Sejam A e B dois elementos de G . Como se sabe que $(A + B)^T = A^T + B^T$, e $A^T + B^T = A + B$, porque $A, B \in G$, a matriz $A + B$ também pertence a G .

ii) G tem elemento neutro.

A matriz nula de ordem n , O_n , está em G , pois é uma matriz simétrica.

iii) Qualquer elemento de G tem simétrico em G .

Seja A um elemento de G . Como se sabe $(-A)^T = -A^T$; mas $-A^T = -A$, porque $A \in G$, portanto a matriz $-A$ também pertence a G .

2. (a) É preciso verificar as condições da definição de subespaço vectorial

i) A matriz $\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ pertence trivialmente a F .

ii) Sendo $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ e $\begin{bmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{bmatrix}$ dois elementos de F , a sua soma é $\begin{bmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{bmatrix}$.

Por hipótese $b = 0, b' = 0, 2a - d = 0$ e $2a' - d' = 0$. Então $b + b' = 0$ e $2(a + a') - (d + d') = (2a - d) + (2a' - d') = 0 + 0 = 0$. Daqui se conclui que $\begin{bmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{bmatrix} \in F$.

iii) Sendo $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in F$ e $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{bmatrix}$.

Por hipótese $b = 0$ e $2a - d = 0$. Então $\lambda b = 0$ e $2(\lambda a) - \lambda d = \lambda(2a - d) = 0$.

Daqui se conclui que $\begin{bmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{bmatrix} \in F$.

(b) Um vector genérico de F é uma matriz da forma $\begin{bmatrix} a & 0 \\ c & 2a \end{bmatrix}$, com $a, c \in \mathbb{R}$.

Como $\begin{bmatrix} a & 0 \\ c & 2a \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, o sistema de vectores $\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)$ forma um sistema de geradores de F . Sendo um sistema linearmente independente é uma base de F . Como o número de vectores de uma base de F é 2, $\dim F = 2$.

(c) Como foi visto na alínea anterior, $\dim F = 2$ e, por isso é impossível encontrar em F um sistema linearmente independente com três vectores.

(d) Sabemos que $F + G = \left\langle \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\rangle$.

Como $\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$, e os restantes vectores formam um sistema linearmente independente, concluímos que $\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right)$ é uma base de $F + G$.

Sabendo que $\dim F + G = \dim F + \dim G - \dim(F \cap G)$, concluímos $\dim(F \cap G) = 1$.

Como $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ pertence a F e a G , uma base de $F \cap G$ pode ser $\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \right)$.

(e) F e G não estão em soma directa porque $\dim(F \cap G) = 1$.

3. (a) O sistema $AX = B$ é possível e determinado se e só se $\text{car}[A|B] = \text{car}(A) = 3$ (pois o número de incógnitas é 3). Uma possível forma

de completar as matrizes é então $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$. Uti-

lizando o método de condensação verifica-se facilmente que estas matrizes satisfazem a condição pretendida.

- (b) O sistema $AX = B$ é possível e determinado se e só se $\text{car}[A|B] = \text{car}(A) = 2$ (pois no caso do sistema ser possível o grau de indeterminação é igual à diferença entre o número de incógnitas e a característica de A).

Uma possível forma de completar as matrizes é então $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & -3 \\ 3 & 3 & -2 \end{bmatrix}$

e $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}$, que se verifica facilmente estarem nas condições pretendidas.

4. (a) Sabe-se que efectuando qualquer operação elementar nas linhas ou colunas de uma matriz se obtém uma matriz com a mesma característica da primeira. Um possível exemplo pode ser a matriz $\begin{bmatrix} 4 & -2 & 6 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$ obtida da matriz inicial por multiplicação dos elementos da primeira linha por dois.

Outra possível resolução seria calcular a característica da matriz inicial e dar como exemplo qualquer matriz com a característica obtida, pois duas matrizes do mesmo tipo são equivalentes se e só se têm a mesma característica.

- (b) No espaço vectorial \mathbb{R}^3 , podem-se considerar os conjuntos $X = \{(1, 0, 0)\}$ e $Y = \{(2, 0, 0)\}$. $X \neq Y$ e $\langle X \rangle = \langle Y \rangle$, pois $(1, 0, 0) \in \langle Y \rangle - (1, 0, 0) = \frac{1}{2}(2, 0, 0) -$ e $(2, 0, 0) \in \langle X \rangle - (2, 0, 0) = 2(1, 0, 0)$.

- (c) Considere-se o sistema de vectores $(2x^3 - x^2 + 1, x^2, x, 1)$, que se verifica facilmente ser uma base $\mathbb{R}_3[x]$ pois é um sistema linearmente independente com quatro vectores. Defina-se, por exemplo, a seguinte aplicação f através das imagens dos vectores dessa base:

$$f(2x^3 - x^2 + 1) = 0$$

$$f(x^2) = x^2 + 2x$$

$$f(x) = -x^2 - 1$$

$$f(1) = -x^2 - 1.$$

Por construção, $2x^3 - x^2 + 1 \in \text{Nuc } f$ e como se sabe que $\text{Im } f$ é gerado pelas imagens dos vectores de qualquer base tem-se que

$$\text{Im } f = \langle 0, x^2 + 2x, -x^2 - 1, -x^2 - 1 \rangle = \langle x^2 + 2x, -x^2 - 1 \rangle.$$

5. (a) Vamos condensar a matriz ampliada do sistema, de modo a poder proceder à discussão:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & \alpha & \alpha & \beta \\ 1 & 1 & \alpha^2 & \beta \end{array} \right] \longrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & \alpha - 1 & \alpha - 1 & \beta - 1 \\ 0 & 0 & \alpha^2 - 1 & \beta - 1 \end{array} \right]$$

Se $\alpha \neq 1$ e $\alpha \neq -1$, $\text{car}[A|B] = \text{car}(A) = 3$ - o sistema é possível e determinado.

Se $\alpha = 1$, os casos são

$\beta = 1$, $\text{car}[A|B] = \text{car}(A) = 1$ e - o sistema é possível e indeterminado, com g.i.=2.

$\beta \neq 1$, $\text{car}[A|B] = 2$, $\text{car}(A) = 1$ e o sistema é impossível.

Se $\alpha = -1$ os casos são

$\beta = 1$, $\text{car}[A|B] = \text{car}(A) = 2$ e o sistema é possível e indeterminado, com g.i.=1.

$\beta \neq 1$, $\text{car}[A|B] = 3$, $\text{car}(A) = 2$ e o sistema é impossível.

- (b) Utilizando os cálculos da alínea anterior, começamos a resolução do sistema com a condensação seguinte:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-\frac{1}{2}L_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-L_2+L_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Assim, o sistema inicial é equivalente a

$$\begin{cases} x_1 = 1 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

e o conjunto de soluções do sistema é $S := \{(x_1, x_2, x_3) : x_1 = 1 \text{ e } x_2 = -x_3\}$.

Dois soluções do sistema podem ser, por exemplo, $(1, 0, 0)$ e $(1, 1, -1)$.

6. (a) Uma condição para que f seja linear é

$$\forall p, q \in \mathbb{R}_2[x] \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R} \quad f((\alpha p + \beta q)(x)) = \alpha f(p(x)) + \beta f(q(x))$$

Esta condição é satisfeita, pois se p e q são elementos arbitrários de $\mathbb{R}_2[x]$ e $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, tem-se:

$$\begin{aligned} f((\alpha p + \beta q)(x)) &= ((\alpha p + \beta q)(0), 2(\alpha p + \beta q)(1), -(\alpha p + \beta q)(0)) \\ &= (\alpha p(0) + \beta q(0), 2(\alpha p(1) + \beta q(1)), -(\alpha p(0) + \beta q(0))) \\ &= (\alpha p(0), 2\alpha p(1), -\alpha p(0)) + (\beta q(0), 2\beta q(1), -\beta q(0)) \\ &= (\alpha p(0), 2p(1), -p(0)) + \beta (q(0), 2q(1), -q(0)) \\ &= \alpha f(p(x)) + \beta f(q(x)). \end{aligned}$$

- (b) $\text{Nuc } f = \{p(x) \in \mathbb{R}_2[x] : f(p(x)) = (0, 0, 0)\}$, que também se pode escrever $\{p(x) \in \mathbb{R}_2[x] : (p(0), 2p(1), -p(0)) = (0, 0, 0)\}$. Sendo $p(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$, as três condições seguintes são equivalentes,

$$(p(0), 2p(1), -p(0)) = (0, 0, 0)$$

$$\begin{cases} d = 0 \\ 2(a + b + c + d) = 0 \\ -d = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} d = 0 \\ a + b + c = 0 \end{cases}$$

Um vector genérico de $Nucf$ é, portanto, qualquer polinómio da forma

$$p(x) = (-b - c)x^3 + bx^2 + cx, \quad (b, c \in \mathbb{R}).$$

Como $(-b - c)x^3 + bx^2 + cx = b(-x^3 + x^2) + c(-x^3 + x)$, os vectores $-x^3 + x^2$ e $-x^3 + x$ formam um sistema de geradores de $Nucf$ e como formam um sistema linearmente independente de vectores, $(-x^3 + x^2, -x^3 + x)$ é uma base de $Nucf$.

A função f não é injectiva porque $Nucf \neq \{0\}$ e não é sobrejectiva porque $Imf \neq \mathbb{R}^3$, pois $\dim Imf = 4 - \dim Nucf = 4 - 2 = 2$.

(c) $f^{-1}(\{(1, 1, 1)\}) = \{p(x) \in \mathbb{R}_2[x] : f(p(x)) = (1, 1, 1)\}$, que é o $\{p(x) \in \mathbb{R}_2[x] : (p(0), 2p(1), -p(0)) = (1, 1, 1)\}$ e este é \emptyset , pois $p(0)$ não pode ser simultaneamente 1 e -1 .

7. (a) A afirmação é falsa pois $2v_1 + v_2 - v_3 = 0_V$ é uma combinação linear nula não trivial dos vectores v_1, v_2 e v_3 .

(b) Verdadeira, qualquer subespaço vectorial de \mathbb{R}^4 é o conjunto de soluções de algum sistema de equações.

A justificação pode também ser dada determinando o sistema: $(x, y, z, w) \in F$ é equivalente a $(x, y, z, w) \in \langle (1, 0, 1, 0), (0, -1, 1, 1) \rangle$ que também é equivalente a (x, y, z, w) é combinação linear de $\langle (1, 0, 1, 0), (0, -1, 1, 1) \rangle$, ou seja $((x, y, z, w), (1, 0, 1, 0), (0, -1, 1, 1))$ é linearmente dependente, ou

ainda, a matriz $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ x & y & z & w \end{bmatrix}$ tem característica dois.

Basta então determinar condições sobre x, y, z e w de forma a que a matriz tenha característica dois. Considere-se a condensação

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ x & y & z & w \end{bmatrix} \xrightarrow{-xL_1+L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & y & z-x & w \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{yL_2+L_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & z-x+y & w+y \end{bmatrix}$$

Concluimos que

$$(x, y, z, w) \in F \Leftrightarrow -x + y + z = 0$$

e $y + w = 0$, ou seja $F := \langle (1, 0, 1, 0), (0, -1, 1, 1) \rangle$ é o conjunto de soluções do sistema de equações

$$\begin{cases} -x + y + z = 0 \\ y + w = 0 \end{cases}$$

(c) A afirmação é falsa, basta considerar a aplicação linear nula de $M_2(\mathbb{R})$ para $\mathbb{R}_3[x]$, que é trivialmente não injectiva nem sobrejectiva.

8. Sendo v um elemento arbitrário de V , como $V = F + G$, existem $f \in F$ e $g \in G$ tais que $v = f + g$ (1)

Usando a hipótese de $G = H \oplus (F \cap G)$, existem $h \in H$ e $f_1 \in F \cap G$ tais que $g = h + f_1$. Substituindo em (1), obtém-se $v = (f + f_1) + h$. Conclui-se que $V = F + H$.

Tem-se ainda

$$\dim V = \dim F + \dim G - \dim (F \cap G) \quad (2)$$

$$\dim G = \dim H + \dim (F \cap G) \quad (3)$$

Por (2) e (3), $\dim V = \dim F + \dim H$ o que implica $F \cap G = \{0_V\}$.