

O problema de Cauchy para a equação não linear das ondas em espaços de Hilbert

por Luis Aduato Medeiros

§ 1 — Introdução

O objectivo deste artigo é fazer um resumo dos resultados sùbre o problema de CAUCHY para a equação das ondas, que obtivemos nos dois últimos anos, nos Departamentos de Matemática das Universidades de Yale e de Chicago. Nesta introdução, faremos um breve histórico do problema a resolver, das dificuldades obtidas, assim como dos problemas surgidos.

Tomaremos como ponto de referência o trabalho [1](*) de BROWDER, aonde encontra-se um método abstrato para a integração da equação não linear das ondas. O trabalho de BROWDER tem como origem o de JÖRGENS [4], que estuda um problema análogo, limitando-se ao espaço Euclidiano E^3 e usando métodos analíticos concretos para a obtenção de seus resultados. Em suma, podemos sintetizar as idéias como segue. Nas aplicações dos Métodos Matemáticos à Física, surge a necessidade de resolver o problema de CAUCHY para

a equação não linear das ondas, como por exemplo

$$(1) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u + k u^5 = 0,$$

aonde Δ é o operador de LAPLACE, t o tempo, k é uma constante e u uma função numérica real, definida no $R^3 \times [0, T]$. Com o objectivo de abranger uma classe mais vasta de equações do tipo (1), JÖRGENS em [4], estudou o problema de CAUCHY para equações da forma

$$(2) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u + F'(|u|^2)u = 0,$$

sendo F uma função numérica real com derivada F' .

Tomando as equações da forma (2) como modelo, BROWDER em [1], deu uma formulação abstrata do problema de CAUCHY para equações do tipo (2). De maneira mais explícita, demonstrou a existência e unicidade da solução do problema de CAUCHY, para a classe de equações operacionais

$$(3) \quad \frac{d^2 u}{dt^2} + A u + M(u) = 0$$

(*) Números entre colchetes referem-se à bibliografia.

Resumo da tèse de doutoramento apresentada ao Instituto de Matemática Pura e Aplicada do Conselho Nacional de Pesquisas do Brasil, Rio de Janeiro, GB.

em um espaço de HILBERT H . Em (3), A é um operador de H , com domínio $D(A)$ denso em H , limitado inferiormente por $k > 0$ e self adjunto. O termo $M(u)$ é uma aplicação, não necessariamente linear, de $D(A^{1/2})$ em H , satisfazendo a certas restrições (cf. § 4, $M1$, $M2$, $M3$, $M4$). BROWDER aplicou o cálculo operacional para operadores self adjuntos em espaços de HILBERT, para obter os seus resultados. As derivadas que aparecem em (3), são no sentido da topologia definida pela norma de H . Como aplicação de seus resultados abstratos, considerou o caso em que $H = L^2(R^N)$, (espaço de HILBERT das classes de funções integráveis à LEBESGUE no espaço euclidiano real R^N , de dimensão N), A é uma realização self adjunto em $L^2(G)$ de um operador diferencial parcial do tipo elítico e $M(u) = F'(|u|^2)u$. Quando estes resultados são particularizados para $N=3$, A é o operador de LAPLACE no R^3 , obtém-se os resultados de JÖRGENS.

Tomaremos como modelo para o nosso trabalho, as equações do tipo (3) e apresentaremos, nesta fase de nosso estudo, como única inovação, a perturbação no coeficiente de (3), isto é, estaremos interessados em equações da forma

$$(4) \quad \frac{d^2 u}{dt^2} + A(t)u + M(u) = 0$$

onde $A(t)$, para t em R^+ , (coleção dos números reais não negativos), é uma família de operadores de H , satisfazendo a certas condições que fixaremos a seguir (cf. § 2). No parágrafo 5 será dada uma aplicação para o caso em que A é uma realização autoadjunta em $L^2(G)$, (G uma região limitada do R^N) de um operador elítico de segunda ordem, com coeficientes variáveis. Note-se que o resultado pode ser aplicado a operadores de ordem $2m$, trazendo um

pouco mais de trabalho nos cálculos de verificação de algumas hipóteses.

O método usado por BROWDER em [1], não se adapta naturalmente ao caso de coeficientes dependendo do tempo. Por esta razão, procuramos transformar a equação (4) em um sistema de equações diferenciais de primeira ordem, mediante as mudanças de variáveis $v = \frac{du}{dt}$ e a seguir $x = A(t)^{1/2}u$ $y = v$.

Consequentemente, uma primeira etapa do problema seria a de precisar as condições a serem assumidas sobre a família $A(t)$ para que este método tivesse sucesso. Nos casos mais frequentes de realização de operadores diferenciais parciais, com condições de DIRICHLET nulas sobre a fronteira de G , sabe-se que o domínio de $A(t)$, o qual representaremos por $D(A(t))$, não varia com $t \in R^+$. Daí resulta que, do ponto de vista das aplicações, é natural supormos que $D(A(t))$ não varia com o tempo t . Além desta observação, notemos que a mudança de variáveis mencionada anteriormente, envolve a raiz quadrada positiva de $A(t)$. Consequentemente, impondo a $A(t)$ as necessárias condições que assegurem a existência da sua raiz quadrada positiva $A(t)^{1/2}$, apresentam-se como problemas naturais, os seguintes:

1. Caracterizar o domínio da raiz quadrada positiva $A^{1/2}$ de um operador self adjunto A , limitado inferiormente por uma constante positiva,

2. Dada uma família $\{A(t)\}$, $t \in R^+$, de operadores de H , determinar as condições a serem impostas a $A(t)$, de tal modo que se $D(A(t))$, fôr constante, então $D(A(t)^{1/2})$ também será constante.

3. Se para cada $t \in R^+$ a função $v = A(t)u$ de $D(A(t)) \rightarrow H$ fôr fortemente diferenciável para todo $u \in D(A(t))$, resultará daí que

$\omega(t) = A(t)^{1/2}z$ será diferenciável, no mesmo sentido, para todo $z \in D(A(t)^{1/2})$?

No parágrafo 2 encontram-se as respostas às questões 1 e 2 enquanto no parágrafo 3 encontra-se a resposta à questão 3.

De posse dos resultados obtidos nos parágrafos 2 e 3, voltaremos no parágrafo 4 ao problema de CAUCHY para a equação (4). Através da mudança de variáveis mencionada anteriormente, reduz-se o problema de CAUCHY para (4) ao caso de uma equação de primeira ordem, em um espaço de HILBERT \mathfrak{E} , soma direta de H com H . Para integrar a equação transformada de (4) em \mathfrak{E} , usamos os métodos de KATO [5], BROWDER [7] e o teorema do ponto fixo de PICCARD-BANACH.

O parágrafo 5 contém um exemplo não trivial de uma equação das ondas com termo não linear, com operadores de segunda ordem com coeficientes dependendo do tempo.

É importante observar que equações operacionais de segunda ordem do tipo (3), também foram estudadas por SEGAL [7], BROWDER e STRAUSS [8]. Recentemente, MAMEDOV, [6], anunciou certos resultados sobre as soluções das equações do tipo (4) com diferentes hipóteses sobre $A(t)$ e sobre a parte não linear.

Aproveitamos esta oportunidade para agradecer ao Prof. FELIX E. BROWDER, da Universidade de Chicago, por nos ter proposto esta questão e por suas valorosas sugestões nas fases decisivas deste trabalho.

Ao Prof. LEOPOLDO NACHBIN, do Conselho Nacional de Pesquisas e da Universidade do Brasil, desejamos deixar explícita a nossa gratidão pessoal por sua constante assistência e encorajamento, particularmente quando fomos estagiário no Instituto de Matemática Pura e Aplicada do Conselho Nacional de Pesquisas, durante os anos 1959-1961.

Também agradecemos ao Prof. FRANK J. HAHN da Yale University, pelas discussões estimulantes que tivemos.

§ 2 — Sobre o domínio da raiz quadrada de um operador

Neste parágrafo fixaremos a notação, certas hipóteses sobre a família $\{A(t)\}$, $t \in R^+$ e responderemos as questões 1 e 2 sobre a raiz quadrada $A(t)^{1/2}$, propostas anteriormente. Não faremos as demonstrações, pois uma exposição completa será publicada em Notas de Matemática, coleção publicada pelo Instituto de Matemática Pura e Aplicada do Conselho Nacional de Pesquisas.

Seja H um espaço de HILBERT complexo, com produto escalar (1) e norma $\| \cdot \|$. Consideremos uma família $\{A(t)\}$, $t \in R^+$, de operadores $A(t)$ de H . Inicialmente assumiremos o seguinte:

Hipótese I— Para cada t em R^+ , o operador $A(t)$ possui domínio $D(A(t))$ denso em H , é self adjunto e limitado inferiormente por uma função contínua positiva $k(t)$, isto é, $(A(t)u|u) \geq k(t)(u|u)$ para cada u em $D(A(t))$.

Pela Hipótese I, o inverso $A(t)^{-1}$ de $A(t)$ existe para cada t , é definido em H e limitado por $k(t)^{-1}$. No que segue, necessitaremos considerar o produto $A(s)A(t)^{-1}$, para $t, s \in R^+$, o que será possível somente se $A(t)$ tiver domínio constante relativamente a t , isto é, $D(A(t)) = D(A(0))$ para cada $t \in R^+$.

Hipótese II— Quando $t \in R^+$, o domínio de $A(t)$ é constante.

Daí resulta que $A(t)A(s)^{-1}$ é sempre definido e limitado para todo par t, s em R^+ .

Hipótese III— Os operadores limitados $A(t)A(s)^{-1}$ serão supostos uniformemente limitados, isto é, existe uma constante M tal que $\|A(t)A(t_0)^{-1}\| \leq M$ para todo $t, t_0 \in R^+$.

Hipótese IV — Os operadores limitados $A(t)A(t_0)^{-1}$ satisfazem a uma condição de LIPSCHITZ, isto é, existe uma constante $k > 0$ tal que

$$\|A(t)A(t_0)^{-1} - A(s)A(t_0)^{-1}\| \leq k|t - s|$$

para todo $t, t_0, s \in R^+$.

Pela Hipótese I, para cada $t \in R^+$, existe a raiz quadrada positiva $A(t)^{1/2}$ de $A(t)$, que é self adjunta e limitada inferiormente por $k(t)^{1/2}$ onde $k(t)$ é o limite inferior de $A(t)$ o que é uma simples consequência do teorema espectral. Também como consequência do teorema espectral, tem-se que $D(A(t)) \subseteq D(A(t)^{1/2})$, para cada t . Da Hipótese I, resulta que $(A(t)u|u) = \|A(t)^{1/2}u\|^2 \geq k(t)(u|u)$ para todo u em $D(A(t))$. Portanto, $(A(t)u|u)$ induz em $D(A(t))$ uma estrutura métrica mais fraca do que a original de H , dada por (1). Por um argumento análogo ao usado por FREDERICKS para obter extensões self adjuntas dos operadores simétricos semi limitados, nós podemos obter o domínio de $A(t)^{1/2}$ a partir do domínio de $A(t)$, mais precisamente, demonstra-se que $D(A(t)^{1/2})$ é o completado de $D(A(t))$ com relação a métrica induzida em $D(A(t))$ pelo produto escalar $[u|v] = (A(t)u|v)$, para $u, v \in D(A(t))$. Desta forma, demonstramos os seguintes fatos:

PROPOSIÇÃO 1. *Suponhamos que $\{A(t)\}$ satisfaz às Hipóteses I e II.*

Então, se existirem duas funções contínuas positivas $c(t)$ e $c'(t)$, para $t \in R^+$, de tal modo que

$$(5) \quad c'(A(0)u|u) \leq (A(t)u|u) \leq c(t)(A(0)u|u)$$

para todo $u \in D(A(0))$, daí resulta que $D(A(t)^{1/2})$ será constante.

TEOREMA 1. *Suponhamos que $\{A(t)\}$ seja uma família de operadores de H , satisfazendo as condições I, II, III e IV. Daí resulta que $D(A(t)^{1/2})$ é constante.*

§ 3 — Diferenciabilidade da raiz quadrada de $A(t)$

Seja $A(t)$, $t \in R^+$, uma família de operadores de um espaço de BANACH B , com domínio constante $D(A(0))$. Diz-se que $A(t)$ é fortemente continuamente diferenciável com relação a t , quando o vetor $v(t) = A(t)u$ for continuamente diferenciável em relação a norma de B , para todo u em D , isto é, quando

$$\lim_{\substack{t \rightarrow \xi \\ t \neq \xi}} (t - \xi)^{-1} (A(t)u - A(\xi)u)$$

existe no sentido da norma de B .

Seja $A(t)$ uma família satisfazendo às I, II, III, IV, V. Então pelo Teorema 1, segue-se que $A(t)^{1/2}$ possui domínio constante. Se considerarmos a família $\{A(t)^2\}$ em lugar de $\{A(t)\}$ com hipóteses semelhantes sobre $A(t)^2$, concluiríamos que $A(t)$ possui domínio constante. Nas aplicações, temos a seguinte situação: $A(t)$, $A(t)^2$ e $A(t)^{1/2}$ possuem domínio constante e $A(t)$ é fortemente continuamente diferenciável. Representando por $A'(t)$ a derivada forte de $A(t)$ e por $C(t)$ o comutador de $A(t)$ e $A'(t)$ isto é, $C(t) = A(t)A'(t) - A'(t)A(t)$ também nas aplicações este operador possui domínio constante e satisfaz a certas condições (cf. γ_1, γ_2), as quais tomaremos como hipóteses no caso abstrato. Desta forma, admitiremos que os operadores $A(t)^2$ e $C(t)$ satisfaçam às seguintes condições:

γ_1) $C(t)$ possui domínio constante e $D(C(t)) \supseteq D(A(t)^2)$, isto é, o domínio do

quadrado de $A(t)$ está contido no domínio do comutador de $A(t)$ e $A'(t)$.

γ_2) Existe uma constante $\gamma, 0 \leq \gamma < 1$ e uma função contínua positiva $h(t)$, tal que

$$\|C(t)u\| \leq h(t) \{ \|A(t)^2 u\|^\gamma \|u\|^{1-\gamma} + \|u\| \}$$

para todo $u \in D(A(t)^2)$.

Dai resulta que quando $A(t)$ satisfaz à Hipótese I e $A(t)^2, A(t)^{1/2}, A(t), C(t)$ possuem domínio constante, então, vale o seguinte teorema:

TEOREMA 1. *Se $A(t)$ for fortemente continuamente diferenciável para $t \in \mathbb{R}^+$ e o comutador $c(t)$ de $A'(t)$ e $A(t)$ satisfaz às condições γ_1 e γ_2), daí resulta que $A(t)^{1/2}$ é também fortemente continuamente diferenciável.*

A demonstração do Teorema 1 baseia-se essencialmente em uma representação integral da potência fracionária de $A(t)$, isto é, na representação

$$A(t)^\alpha u = \frac{\cos(\pi\alpha/2)}{\pi} \int_0^\infty x^\alpha \{ (A(t) + ixI + (A(t) - ixI)^{-1} \} u dx$$

que é válida para todo $0 < \alpha < 1$ e u em $D(A(t)^\alpha)$. As Hipóteses γ_1 e γ_2 , aparecem como condições suficientes para demonstrarmos a convergência de certa integral que aparece nos cálculos.

§ 4 — O problema de Cauchy

Seja $A(t)$ a família de operadores fixada no parágrafo 2. Vamos representar por $C^2(\mathbb{R}^+, H)$ o conjunto das funções vetoriais, i. e., $u: \mathbb{R}^+ \rightarrow H$, que são duas vezes fortemente continuamente diferenciáveis em H ,

com relação a t . Suponhamos $D(A(0)^{1/2})$ topologizado pela norma $\|u\|_{w_0} = \|A(0)^{1/2}u\|$. Seja $M(u)$ uma aplicação de $D(A(0)^{1/2})$ em H , (não necessariamente linear) satisfazendo as seguintes condições:

M_1) Para cada constante positiva C , existe uma constante positiva $k(C)$ tal que

$$\|M(u)\| \leq k(C), \|M(u) - M(v)\| \leq k(C) \|u - v\|_{w_0}$$

para todo par $u, v \in D(A(0)^{1/2})$ e tal que $\|u\|_{w_0} < C, \|v\|_{w_0} < C$.

M_2) Existe um número real k_0 tal que para toda $u: \mathbb{R}^+ \rightarrow D(A(0)^{1/2})$ fortemente continuamente diferenciável com $\frac{du}{dt}$ uniformemente contínua, tem-se

$$\begin{aligned} \operatorname{Re} \int_0^t (M(u)) \left| \frac{du}{dt}(s) \right| ds &\geq \\ &\geq -k_0 \left(1 + \int_0^t \|A(s)^{1/2}u(s)\|^2 ds \right) \end{aligned}$$

para todo $t > 0$, onde $\operatorname{Re} z$ significa a parte real de z .

M_3) Para qualquer constante $C > 0$, $k(C) > 0$ tal que para toda função $v: \mathbb{R}^+ \rightarrow D(A(0)^{1/2})$ continuamente diferenciável tem-se:

$$\left\| \frac{d}{dt} M(v(t)) \right\| \leq k(C) \left\| A(t)^{1/2} \frac{dv}{dt}(t) \right\|$$

desde que $\|A(0)^{1/2}v(t)\| < C$.

M_4) Para qualquer constante positiva $C > 0$, existe $k(C) > 0$ tal que para qualquer par de funções u, v de \mathbb{R}^+ em $D(A(0)^{1/2})$, continuamente diferenciável, tem-se:

$$\left\| \frac{d}{dt} \{M(u(t)) - M(v(t))\} \right\| \leq k(C)$$

$$\| \| A(t)^{1/2} u(t) - A(t)^{1/2} v(t) \| + \| A(t)^{1/2} u'(t) - A(t)^{1/2} v'(t) \|$$

para todo t em $[0, T]$, sendo

$$\| u'(t) \|^2 + \| A(0)^{1/2} u(t) \|^2 < C, \quad \| v'(t) \|^2 + \| A(0)^{1/2} v(t) \|^2 < C$$

Quanto ao comportamento de $A(t)^{1/2}$, assumiremos o seguinte:

Hipótese V — O operador $A(t)^{1/2}$ é fortemente continuamente diferenciável para todo $t \in R^+$ e $\frac{dA(t)^{1/2}}{dt} A(t)^{-\frac{1}{2}}$ é limitado por uma função contínua positiva.

Denomina-se equação não linear das ondas, com coeficientes dependendo do tempo, a toda equação operacional que pode ser escrita sob a forma

$$(6) \quad \frac{d^2 u}{dt^2} + A(t)u + M(u) = 0$$

onde $u \in C^2(R^+; H)$, $A(t)$ e $M(u)$ como fixados anteriormente.

Nós consideraremos o problema de Cauchy

$$(7) \quad \frac{d^2 u}{dt^2} + A(t)u + M(u) = 0$$

$$(8) \quad u(0) = \varphi, \quad u'(0) = \Psi$$

para $t \in R^+$.

Diz-se que $u: R^+ \rightarrow H$ é uma solução estrita do problema de CAUCHY (7) + (8), se $u = u(t) \in D(A(0))$, $u' = u'(t) \in D(A(0)^{1/2})$ para todo $t \in R^+$ e $A(t)u(t)$, $u''(t)$, $A(t)^{1/2}u(t)$ e $A(t)^{1/2}u'(t)$ forem contínuas sobre todo intervalo $[0, T]$ de R^+ e as equações (7) + (8) são satisfeitas.

O Teorema 1 que segue, garantirá a existência de soluções estritas para o sistema (7) + (8) e os Teoremas 2 e 3 garantirão a dependência contínua das soluções em relação aos dados iniciais e conseqüentemente a unicidade da solução.

TEOREMA 1. *Seja $\{A(t)\}$, t em R^+ , uma família de operadores em um espaço de HILBERT H , satisfazendo as Hipóteses I, II, III, IV, V, e $M(u)$ uma aplicação de $D(A(0)^{1/2})$ em H , satisfazendo as hipóteses M_1, M_2, M_3, M_4 . Então, o sistema (7) + (8) possui uma solução estrita $u = u(t)$ definida sobre o R^+ , para todo $\varphi \in D(A(0))$ e $\Psi \in D(A(0)^{1/2})$ tais que*

$$(9) \quad \|\varphi\|_{W_0}^2 + \|\Psi\|^2 < C$$

onde $C > 0$ é uma constante.

TEOREMA 2. *Admitindo as hipóteses do Teorema 1, para cada $T > 0$, se u, u_1 forem soluções de (7) + (8), correspondentes aos dados iniciais $[\varphi, \Psi]$, $[\varphi_1, \Psi_1]$, respectivamente, satisfazendo a condição (9), então*

$$\| \| A(t)^{1/2} u(t) - A(t)^{1/2} u_1(t) \|^2 + \| u'(t) - u_1'(t) \|^2 \leq k(T, C) (\|\varphi - \varphi_1\|_{W_0}^2 + \|\Psi - \Psi_1\|^2)$$

para todo t em $[0, T]$.

O teorema que segue dará o comportamento da derivada segunda em relação aos dados iniciais. Na demonstração deste teorema, há necessidade de restringir mais a família $\{A(t)\}$. De maneira mais precisa, vamos admitir que $A(t)$ seja duas vezes continuamente diferenciável e que as seguintes condições sejam satisfeitas:

$$a) \quad (A'(t)u | u) < 0 \quad \text{para todo } t \in R^+ \text{ e } u \in D(A'(t)).$$

$$b) \quad \left| \frac{d}{dt} (A'(t)u | v) \right| \leq c(t) E(u, v)$$

$$c) \quad |(A''(t)u | v)| \leq k(t) E(u, v)$$

para todo $t \in R^+$, $u \in D(A'(t))$, $u \in D(A''(t))$, sendo $c(t)$, $k(t)$ funções contínuas positivas e

$$E(u, v) = \|A(t)^{1/2}u\|^2 + \|A(t)^{1/2}v\|^2.$$

TEOREMA 3. Admitindo as hipóteses do Teorema 1 sobre $A(t)$ e mais as hipóteses a), b), c) anteriores, se $\varphi \in D(A(0))$ e $\psi \in D(A(0)^{1/2})$ forem tais que

$$\begin{aligned} \|A(0)\varphi\|^2 + \|\varphi\|_{W_0}^2 + \|\psi\|^2 &< C; \\ \|A(0)\varphi_1\|^2 + \|\varphi_1\|_{W_0}^2 + \|\psi_1\|^2 &< C \end{aligned}$$

então as soluções u e u_1 do sistema (7) + (8) correspondentes a $[\varphi, \psi]$, $[\varphi_1, \psi_1]$ respectivamente, satisfazem à condição seguinte:

$$\begin{aligned} \|u''(t) - u_1''(t)\|^2 + \|A(t)^{1/2}u'(t) - A(t)^{1/2}u_1'(t)\|^2 &\leq \\ \leq k(C, T) \|\varphi - \varphi_1\|_{W_0}^2 + \|A(0)\varphi - A(0)\varphi_1\|^2 + & \\ + \|\psi - \psi_1\|^2 + \|\psi - \psi_1\|_{W_0}^2. & \end{aligned}$$

Como um corolário do Teorema 2, resulta que as soluções do sistema (7) + (8) com a condição (9) são univocamente determinadas pelos dados iniciais $[\varphi, \psi]$.

§ 5 — Aplicações

Seja G um domínio limitado do espaço euclidiano real R^N de dimensão N , cuja fronteira ∂G suporemos regular. Suponhamos que H seja o espaço de HILBERT $L^2(G)$ das classes de equivalência de funções integráveis à LEBESGUE sobre G . Seja $A(t)$ o operador diferencial formal

$$A(t) = - \sum_{i,j=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left[a_{ij}(x, t) \frac{\partial}{\partial x_j} \right] + c(x, t)$$

sendo $x = (x_1, x_2, \dots, x_N)$. Supõe-se os coeficientes suficientemente regulares com relação a x e t . Admite-se, ainda mais, que existam duas funções contínuas positivas $c_0(t)$ e $c_1(t)$, $t \in R^+$, tais que

$$c_1(t) |\xi|^2 \geq \sum_{i,j=1}^N a_{ij}(x, t) \xi_i \xi_j \geq c_0(t) |\xi|^2$$

para todo $\xi = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_N)$ onde $|\xi|^2 = |\xi_1|^2 + |\xi_2|^2 + \dots + |\xi_N|^2$.

Vamos representar por $A_2(t)$ a realização de $A(t)$ em $L^2(G)$, sob condições de DIRICHLET nulas sobre a fronteira de G , isto é, o domínio de $A_2(t)$ é o conjunto das funções $u \in W^{2,2}(G)$ (espaço de SOBOLEV das funções de $L^2(G)$ cujas derivadas generalizadas de ordem $|\alpha| \leq 2$ pertencem a $L^2(G)$), tais que $D^\alpha u|_{\partial G} = 0$ para todo $|\alpha| < 2$ (cf. BROWDER [2]). Desta forma, $D(A_2(t)) \subseteq W^{2,2}(G)$ e como uma aplicação de $D(A_2(t))$ em $L^2(G)$, o operador $A_2(t)$ satisfaz às hipóteses dos Teoremas 1, 2, 3 do parágrafo 4.

Consequentemente, os Teoremas 1, 2, 3 do parágrafo 4 generalizam os resultados contidos em BROWDER [1], para o caso de equações não lineares com coeficientes variáveis.

BIBLIOGRAFIA

- [1] F. E. BROWDER *On non linear wave equations*. Math. Zeitschrift **80** (1962) 249-264.
- [2] F. E. BROWDER *On spectral theory of elliptic differential operators I*. Math. Annalen **142** (1961) 22-130.
- [3] F. E. BROWDER and W. A. STRAUSS *Scattering for non linear wave equations* Pacif. J. of Math. **13**, n.º 1 (1963) 23-43.
- [4] K. JÖRGENS *Das Anfangswertproblem in Größen für eine Klasse nichtlinearen wellengleichungen*, Math. Z. **77** (1961) 295-308.
- [5] T. KATO *Integration of the equations of evolution in Banach spaces*, J. M. S. of Japan, **5** (1953) 208-204.
- [6] Jo D. MAMEDOV *Certain properties of solutions of non linear hyperbolic equations in Hilbert spaces*. Doklady Akad. Nauk. S. S. R. (English Translation) **5** n.º 5 Sept. Oct. 1965.
- [7] I. SEGAL *Non linear semi groups*. Annals of Math. **78** n.º 2 (1963) 339-364.
- [8] W. A. STRAUSS *Scattering for hyperbolic equations*. Trans. Am. Math. Soc. **108**, n.º 1 (1963) 13-37.