

Invariantes afines de ciertas ternas de curvas en el espacio (*)

por Rebeca Cherep

Universidad de La Plata, Argentina

Introducción. Para tres elementos curvilíneos de segundo orden (E_2) en el espacio ordinario (S_3), han sido obtenidos varios invariantes proyectivos por Buzano (1). Este ha estudiado un caso completamente general que nosotros nos proponemos, en el presente trabajo, considerar desde el punto de vista afín, a la vez que lo ampliaremos con dos casos particulares. Obtendremos, como es inmediato, entre los invariantes afines los seis proyectivos hallados por Buzano; una interpretación métrica y afín de los nuevos invariantes completará en cada caso el estudio de los $3E_2$.

1. **Caso general.** Sean P_1, P_2 y P_3 los centros de $3E_2$ pertenecientes a las curvas alabeadas C_1, C_2 y C_3 respectivamente; supongamos que los planos osculadores a dichas curvas en esos puntos, se intersectan en un punto O que no pertenece al plano $P_1P_2P_3$.

Si elegimos el sistema de coordenadas cartesianas de manera que el punto O sea el origen y las rectas OP_1, OP_2 y OP_3 los ejes x, y, z respectivamente, las expresiones de los E_2 con centro en los puntos P_1, P_2 y P_3 serán:

$$(1.1) \quad \begin{array}{l} C_1: \quad y = a_1(x-h) + a_2(x-h)^2 + \dots \\ \quad \quad z = b_1(x-h) + b_2(x-h)^2 + \dots, \\ C_2: \quad x = c_1(y-k) + c_2(y-k)^2 + \dots \\ \quad \quad z = d_1(y-k) + d_2(y-k)^2 + \dots, \\ C_3: \quad x = e_1(z-j) + e_2(z-j)^2 + \dots \\ \quad \quad y = f_1(z-j) + f_2(z-j)^2 + \dots, \end{array}$$

donde h, k y j son las distancias OP_1, OP_2 y OP_3 respectivamente.

A fin de obtener los invariantes afines de segundo orden de las curvas C_1, C_2 y C_3 en la vecindad de los puntos P_1, P_2 y P_3 , debemos considerar la transformación afín más general que deje invariante los ejes; será:

$$(1.2) \quad x = \alpha X, \quad y = \beta Y, \quad z = \gamma Z,$$

donde α, β, γ son constantes arbitrarias. Por esta transformación, los puntos $P_1(h, 0, 0), P_2(0, k, 0)$ y $P_3(0, 0, j)$ pasan a los puntos de coordenadas: $(h/\alpha, 0, 0), (0, k/\beta, 0)$ y $(0, 0, j/\gamma)$ respectivamente; de ello se obtienen las siguientes relaciones:

$$(1.3) \quad \alpha = \frac{h}{H} \quad \beta = \frac{k}{K} \quad \gamma = \frac{j}{J}$$

siendo $H, K,$ y J las distancias entre los puntos transformados de P_1, P_2 y P_3 y el punto O .

Introduciendo (1.2) en las (1.1) hallamos las ecuaciones de los E'_2 , transformados de los E_2 , a saber:

$$\begin{aligned} Y &= A_1(X-H) + A_2(X-H)^2 + \dots \\ Z &= B_1(X-H) + B_2(X-H)^2 + \dots, \\ X &= C_1(Y-K) + C_2(Y-K)^2 + \dots \\ Z &= D_1(Y-K) + D_2(Y-K)^2 + \dots, \\ X &= E_1(Z-J) + E_2(Z-J)^2 + \dots \\ Y &= F_1(Z-J) + F_2(Z-J)^2 + \dots, \end{aligned}$$

donde los coeficientes A_1, A_2, B_1, \dots , etc. están dados por el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\begin{array}{lll} \beta A_1 = a_1 \alpha & \alpha E_1 = e_1 \gamma & \alpha C_2 = c_2 \beta^2 \\ \gamma B_1 = b_1 \alpha & \beta F_1 = f_1 \gamma & \gamma D_2 = d_2 \beta^2 \\ \alpha C_1 = c_1 \beta & \beta A_2 = a_2 \alpha^2 & \alpha E_2 = e_2 \gamma^2 \\ \gamma D_1 = d_1 \beta & \gamma B_2 = b_2 \alpha^2 & \beta F_2 = f_2 \gamma^2 \end{array}$$

Eliminando los parámetros α, β, γ de estas ecuaciones, se obtienen los siguientes 9 invariantes afines independientes:

$$I_1 = a_1 c_1 \quad I_2 = b_1 e_1 \quad I_3 = d_1 f_1$$

(*) Recibido en 29 de Setiembre de 1951.

(1) «*Osservazioni intorno agli invarianti proiettivi di elementi curvilíneos.*» Atti della Accademia delle Scienze di Torino. Vol. 81-82, pp. 109-113.

$$I_4 = \frac{b_1 c_2}{d_2} \quad I_5 = \frac{a_1 e_2}{f_2} \quad I_6 = \frac{d_1 a_2}{b_2}$$

$$I_7 = \frac{a_2^2 c_2}{b_2^2 e_2} \quad I_8 = \frac{d_2^2 f_2}{c_2^2 a_2} \quad I_9 = \frac{e_2^2 b_2}{f_2^2 d_2}$$

Los tres primeros invariantes dependen sólo parcialmente de los E_2 considerados ya que dependen únicamente de los tres planos osculadores (elección del origen O); los otros seis dependen totalmente de los E_2 .

Una sencilla combinación de los invariantes hallados conduce a la obtención de los invariantes proyectivos determinados por BUZANO.

Para consideraciones posteriores será útil introducir los siguientes invariantes, dependientes de los anteriores:

$$i_1 = \frac{a_1 d_1}{b_1} \quad i_2 = \frac{e_1 d_1}{c_1} \quad i_3 = \frac{a_1 e_1}{f_1}$$

$$i_4 = \frac{c_1 f_2}{e_2} \quad i_5 = \frac{f_1 b_2}{a_2} \quad i_6 = \frac{e_1 d_2}{c_2}$$

$$i_7 = a_1 d_1 e_1 \quad i_8 = b_1 c_1 f_1 \quad i_9 = \frac{a_2 d_2 e_2}{b_2 c_2 f_2}$$

Interpretación métrica y afin: Para dar una caracterización afin de los invariantes obtenidos, llamemos $t_1, t_2, t_3, \pi_1, \pi_2$ y π_3 a las rectas tangentes y planos osculadores de las curvas C_1, C_2 y C_3 en los puntos P_1, P_2 y P_3 respectivamente. Las condiciones de paralelismo entre esas rectas y de pertenencia entre rectas y planos se expresa brevemente por el siguiente cuadro:

	t_1	t_2	t_3	π_1	π_2	π_3
t_1		$I_1=1,$ $i_1=1$	$I_2=1,$ $i_2=1$		$I_4=1$	$I_5=1$
t_2	$I_1=1,$ $i_1=1$		$I_3=1,$ $i_3=1$	$I_6=1$		$i_4=1$
t_3	$I_2=1,$ $i_2=1$	$I_3=1,$ $i_3=1$		$i_5=1$	$i_6=1$	

Para la interpretación afin del invariante i_9 consideremos los siguientes planos que pasan por OP_1 :

- 1) Plano $OP_1 P_3$ ($y=0$),
- 2) Plano $OP_1 P_2$ ($z=0$),
- 3) Plano osculador π_1 ($b_2 y - a_2 z = 0$) y
- 4) Plano determinado por OP_1 y la recta r intersección de los planos osculadores π_2 y π_3 ($e_2 d_2 y - f_2 c_2 z = 0$).

Su relación doble es: $(\infty, 0, \frac{b_2}{a_2}, \frac{c_2 d_2}{f_2 c_2}) = \frac{a_2 e_2 d_2}{b_2 c_2 f_2}$ que coincide precisamente con el invariante i_9 . Es interesante hacer notar que esta relación doble hubiese sido la misma si se hubiesen tomado los planos correspondientes que pasen por OP_2 u OP_3 .

BUZANO, en el trabajo citado, ha demostrado que considerando las distancias Δ_{ij} ($i, j = 1, 2, 3$) desde el punto P_i al plano osculador en P_j , la razón $-\frac{\Delta_{13} \Delta_{32} \Delta_{21}}{\Delta_{12} \Delta_{23} \Delta_{31}}$ es un invariante proyectivo. Por tanto, es también afin y tomando el caso particular en que el triedro ($O: P_1, P_2, P_3$) es ortogonal se comprueba de inmediato que este invariante coincide con nuestro i_9 .

Para dar ahora una caracterización métrica de los invariantes i_7, i_8 determinemos los puntos R, S y T en que las rectas tangentes t_1, t_2 y t_3 intersectan a los planos $x=0, y=0, z=0$ respectivamente. Siendo δ el ángulo OP_1, OP_2 y φ el ángulo que forma OP_3 con su proyección sobre el plano $OP_1 P_2$, el volumen del tetraedro de vértices O, R, S, T se puede expresar en la forma:

$$V = \frac{1}{6} h k j (i_7 + i_8) \text{sen } \delta \text{sen } \varphi.$$

2. Ternas de curvas que se cortan en un punto ordinario. Sea O el punto de intersección de tres curvas alabeadas C_1, C_2 y C_3 cuyas rectas tangentes en dicho punto las indicaremos con t_1, t_2 y t_3 respectivamente.

Si elegimos el sistema de coordenadas con centro en O y los ejes x, y, z coincidentes con las tangentes t_1, t_2 y t_3 , las expresiones según series de potencias de las curvas C_1, C_2 y C_3 en el entorno del punto O son:

$$(2.1) \quad \begin{aligned} C_1: \quad & y = a_2 x^2 + \dots \\ & z = b_2 x^2 + \dots, \end{aligned} \quad \begin{aligned} C_2: \quad & x = c_2 y^2 + \dots \\ & z = d_2 y^2 + \dots, \end{aligned}$$

$$C_3: \quad \begin{aligned} & x = e_2 z^2 + \dots \\ & y = f_2 z^2 + \dots, \end{aligned}$$

Aplicada la transformación afin (1.2) que deja invariante los ejes, las curvas (2.1) se transforman en las siguientes:

$$\begin{aligned} Y &= A_2 X^2 + \dots & X &= C_2 Y^2 + \dots \\ Z &= B_2 X^2 + \dots, & Z &= D_2 Y^2 + \dots, \\ & & X &= E_2 Z^2 + \dots \\ & & Y &= F_2 Z^2 + \dots, \end{aligned}$$

donde los coeficientes A_2, B_2, \dots , etc., están dados por el sistema:

$$\beta A_2 = a_2 z^2 \quad \alpha C_2 = c_2 \beta^2 \quad \alpha E_2 = e_2 \gamma^2$$

$$\gamma B_2 = b_2 \alpha^2 \quad \gamma D_2 = d_2 \beta^2 \quad \beta F_2 = f_2 \gamma^2$$

La eliminación de los parámetros α, β, γ conduce a los siguientes 3 invariantes afines de segundo orden:

$$J_1 = \frac{a_2^3 c_2}{b_2^3 e_2} \quad J_2 = \frac{d_2^2 f_2}{c_2^2 a_2} \quad J_3 = \frac{e_2^3 b_2}{f_2^3 d_2}$$

Introducimos en lugar de los invariantes precedentes el siguiente:

$$J = J_1 J_2 J_3 = \frac{a_2 d_2 e_2}{b_2 c_2 f_2}$$

Interpretación métrica y afín del invariante J: Análogamente a lo hecho en el § 1, consideremos los siguientes planos que pasan por la recta tangente a la curva C_1 en el punto O (eje x):

- 1) Plano que contiene a la tangente a C_3 (eje z): $y = 0$.
- 2) Plano que contiene a la tangente a C_2 (eje y): $z = 0$.
- 3) Plano osculador a C_1 en el punto O : $b_2 y - a_2 z = 0$.
- 4) Plano que contiene a la recta intersección de los planos osculadores a las curvas C_2 y C_3 en el punto O : $e_2 d_2 y - f_2 c_2 z = 0$.

Su relación doble es: $\left(\infty, 0, \frac{b_2}{a_2}, \frac{d_2 e_2}{c_2 f_2} \right) = \frac{a_2 d_2 e_2}{b_2 c_2 f_2}$ valor que coincide con el invariante J .

De la relación anterior resulta evidente la siguiente conclusión: *Los planos osculadores a las curvas C_1, C_2 y C_3 en el punto O , forman un haz cuando el invariante J es igual a 1.*

Además, como ya hicimos notar en el párrafo anterior, la relación doble se mantiene igual si se toman los planos correspondientes que pasan por las otras dos tangentes, es decir: *Dadas tres curvas C_i ($i=1, 2, 3$) que pasan por un punto O , si se indican con t_i y π_i las rectas tangentes y los planos osculadores a dichas curvas en el punto O y con r_{ij} ($i \neq j$) las intersecciones de los planos π_i y π_j , la relación doble del haz de planos $t_1 t_j, t_1 t_k, \pi_1, t_1 r_{jk}$, es siempre igual al invariante J .*

A fin de dar una caracterización métrica del invariante J , veamos las expresiones de las rectas r_i , introducidas más arriba:

$$\begin{aligned} r_{12}: \quad & d_2 x = c_2 z & r_{13}: \quad & f_2 x = e_2 y \\ & b_2 y = a_2 z & & a_2 z = b_2 y \\ r_{23}: \quad & e_2 y = f_2 x & & \\ & c_2 z = d_2 x & & \end{aligned}$$

Llamemos M_1, M_2 y M_3 a los puntos en que estas rectas intersectan a los planos $z = \lambda, y = \lambda, x = \lambda$, respectivamente. Llamando \wp al ángulo

$t_1 t_2$ y φ al ángulo formado por t_3 y su proyección sobre el plano $t_1 t_2$, el volumen del tetraedro de vértices O, M_1, M_2, M_3 , se expresa entonces, en función del invariante J de la siguiente manera:

$$J = \frac{\lambda^3 (J-1)^2}{6 J} \operatorname{sen} \wp \operatorname{sen} \varphi$$

3. Ternas de curvas con una tangente común en un punto ordinario. Para mayor sencillez consideremos que las tres curvas pasan por un punto O donde tienen la misma recta tangente t . Si elegimos el sistema de coordenadas de manera que el origen sea el punto O , que el eje x coincida con la tangente t y que los planos $z=0, y=0$ coincidan con los planos osculadores a las curvas C_1, C_2 en el punto O , entonces las expresiones en series de potencias de las curvas en el entorno del punto O , son las siguientes:

$$\begin{aligned} C_1: \quad & y = a_2 x^2 + \dots & C_2: \quad & y = c_3 x^3 + \dots \\ & z = b_3 x^3 + \dots & & z = d_2 x^2 + \dots, \end{aligned} \quad (3.1)$$

$$C_3: \quad \begin{aligned} & y = e_2 x^2 + \dots \\ & z = f_2 x^2 + \dots, \end{aligned}$$

Para determinar los invariantes afines correspondientes a los elementos de segundo orden de las curvas C_1, C_2 y C_3 en el punto O , tomemos la transformación afín más general que conserve el origen y los planos xy y xz , ésta será la siguiente:

$$(3.2) \quad x = \alpha X + \beta Y + \gamma Z, \quad y = \delta Y, \quad z = \varepsilon Z$$

siendo $\alpha, \beta, \gamma, \delta, \varepsilon$ constantes arbitrarias.

Aplicada la transformación (3.2) a las curvas (3.1), éstas se transforman en las siguientes:

$$\begin{aligned} Y &= A_2 X^2 + \dots & Y &= C_3 X^3 + \dots \\ Z &= B_3 X^3 + \dots, & Z &= D_2 X^2 + \dots, \\ & & Y &= E_2 X^2 + \dots \\ & & Z &= F_2 X^2 + \dots, \end{aligned}$$

donde los coeficientes A_2^2, D_2, E_2 y F_2 están dados por el sistema:

$$\begin{aligned} \delta A_2 &= a_2 \alpha^2 & \delta E_2 &= e_2 \alpha^2 \\ \varepsilon D_2 &= d_2 \alpha^2 & \varepsilon F_2 &= f_2 \alpha^2 \end{aligned}$$

La eliminación de los parámetros α, δ y ε de estas ecuaciones indica que: el único invariante afín determinado por los elementos de segundo orden de las curvas C_1, C_2 y C_3 en el punto O es el siguiente:

$$I = \frac{a_2 f_2}{d_2 e_2}$$

Interpretación métrica y afín del invariante I: Para la caracterización métrica y afín del invariante I ,

se puede considerar a éste como el producto de los dos invariantes que resultan al proyectar las curvas C_1 y C_3 paralelamente al eje z sobre el plano $z=0$ y las curvas C_2 y C_3 paralelamente al eje y y sobre el plano $y=0$. Los dos pares de curvas planas serán:

$$\begin{aligned} C'_1: & y = a_2 x^2 + \dots, & C''_2: & z = d_2 x^2 + \dots \\ C'_3: & y = e_2 x^2 + \dots, & C''_3: & z = f_2 x^2 + \dots \end{aligned}$$

y sus respectivos invariantes:

$$I' = \frac{a_2}{e_2} \qquad I'' = \frac{f_2}{d_2}$$

o sea:

$$I = I' I'' \quad (1)$$

Los invariantes I' e I'' han sido obtenidos y caracterizados por L. A. SANTALÓ en «*Affine Invariants of Certain Pairs of Curves and Surfaces*», Duke Math. Journal; Vol. 14, 3, 1947.

(1) Hacemos notar que los invariantes I' e I'' son también invariantes de las curvas dadas, pero se refieren sólo a pares de ellas. Por eso, hemos preferido tomar directamente al invariante I .